

FHL86

一般環境
Standard type

有鐵芯式線馬
Iron core linear motor actuator



最大行程
Maximum Stroke 960mm

最高速度
Maximum Speed 1200mm/s

連續推力
Continuous Thrust 66.7-133.3N

直線滑軌
Linear Guide 2pcs(12*8mm)

■ 選型提示 Type selection tips

FHL86-40T1-HR-1-60-B-05-S1A3-FL001

專案特注
Customization

本體型號
Ontology model

FHL86
FHL110
FHL140
FHL170
FHL210

電機代號
Motor code

86	40T1/40T2
110	50T1/50T2
140	75T1/75T2
170	100T1/100T2
210	125T1/125T2

安裝方式
Fixed style

HR	水平安裝
WR	牆面安裝

動子個數
No. of motor

1	一個動子
2	兩個動子
N	N個動子

行程
Stroke

60-960mm
間隔60mm

編碼器
Encoder

A	光柵尺
B	磁柵尺

線長
Cable length

03	3m
05	5m
07	7m
10	10m

對應控制器
Corresponding controller

無標記	不配驅動器
F1	菲格斯脈衝
F1E	菲格斯總線
S1	高創1代脈衝
S1E	高創EtherCAT總線
S2	高創2代脈衝
S2E	高創2代EtherCAT總線

控制器電流
controller current

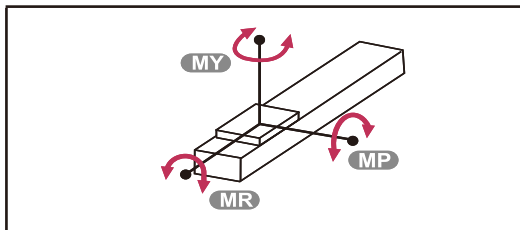
A3	3A
A4.5	4.5A
A6	6A
A8	8A
A10	10A
A12	12A

基本仕様 Specification

規格	型號	FHL86-40T1	FHL86-40T2
	重複精度 (mm)	光柵: ± 0.0015 磁柵: ± 0.0025	
	最大推力 (N)	260	520
	連續推力 (N)	66.7	133.3
	最大搬運重量 (kg) ^{※1}	15	25
	標準行程 (mm)	(單動子) 60-960/60間隔 (雙動子) 60-900/60間隔	
	最高速度 (mm/s) ^{※2}	1200	

※1 連續可搬重量為到達速度1m/s,最大加速度0.5g, 固定行程來回, 不同情況會有不同。
The continuous payload is the data when the robot runs with maximum speed 1m/s and acceleration 0.5g.
Different application will have different result.
※2 可客製高速型 3000mm/s 規格。
High-speed 3000 mm/s customization available.

靜態容許負載慣量 Static Loading Moment



(單位 Unit: N·m)

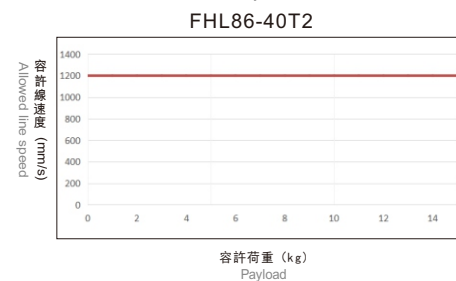
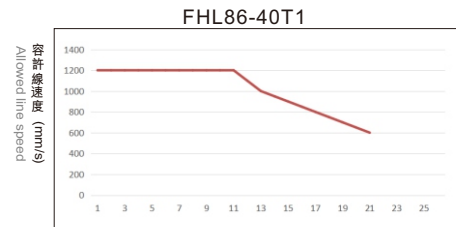
40T1	滑塊數	2	
	俯仰力矩	MY	120
	偏航力矩	MP	120
	滾動力矩	MR	60

40T2	滑塊數	2	
	俯仰力矩	MY	270
	偏航力矩	MP	400
	滾動力矩	MR	100

對應控制器一覽表 Corresponding Controller Chart

菲格斯驅動器		高創驅動器	詳細參閱
中壓(型號:FGS-4D5/006)	高壓(型號:FGS-012/024)	型號: CDHD-003/006	
			P.178 P.185 P.195

可搬質量與速度 Payload & Speed



註: 加速度0.5g, 停頓時間0.1s, 320VDC電壓

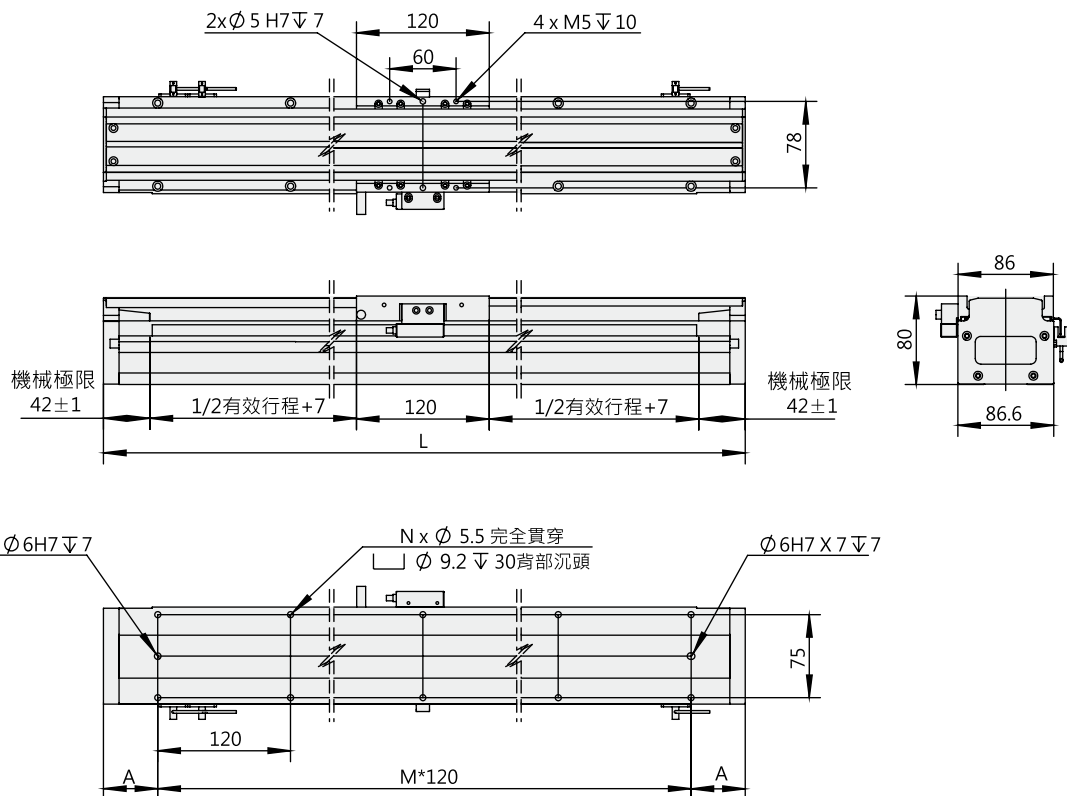
FHL86-40T1

一般環境
Standard type

有鐵芯式線馬
Iron core linear motor actuator

2D/3D
↓ CAD圖可至 www.fgsrobot.com 下載

單位 Unit : mm



模組尺寸

有效行程	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960
L	278	338	398	458	518	578	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178
A	79	49	79	49	79	49	79	49	79	49	79	49	79	49	79	49
M	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
N	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
KG	4.4	5.0	5.6	6.2	6.8	7.4	8.0	8.6	9.2	9.8	10.4	11.0	11.6	12.2	12.8	13.4

規格名稱

FHL86-40T1

規格名稱	FHL86-40T1		
	配置 (Configuration)		性能參數 (Performance Parameter)
電機(Motor)	40T1(FLT-40-96)		持續推力(Thrust)
驅動(Drives)	持續電流2.7A/峰值電流10.5A		峰值推力(Thrust)
反饋(Feedback)	磁柵: 0.5µm分辨率 光柵: 0.5µm分辨率		負載(Load)
導軌(Guide)	12型 (雙導軌)		精度(Accuracy)

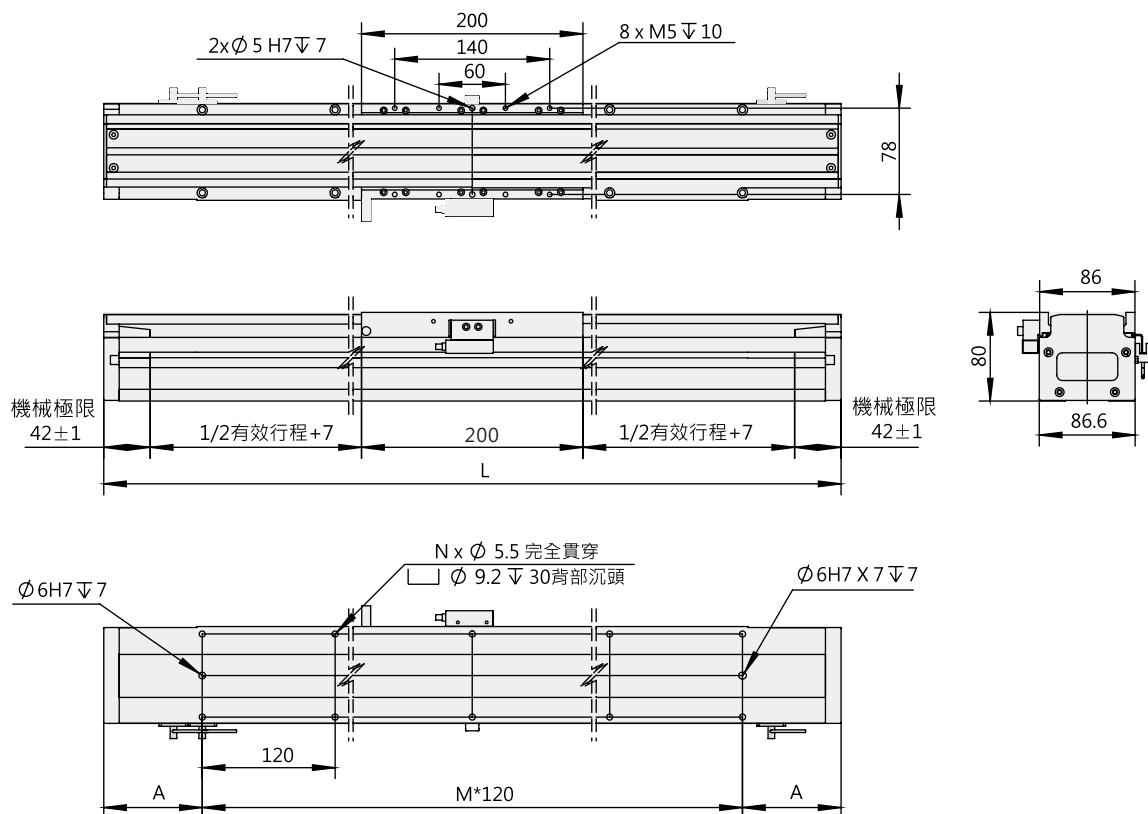
FHL86-40T2

一般環境
Standard type

有鐵芯式線馬
Iron core linear motor actuator

2D/3D
↓ CAD圖可至 www.fgsrobot.com 下載

單位 Unit : mm



模組尺寸															
有效行程	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900
L	358	418	478	538	598	658	718	778	838	897	958	1018	1078	1138	1198
A	59	89	59	89	59	89	59	89	59	89	59	89	59	89	59
M	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
KG	6.0	6.6	7.2	7.8	8.4	9.0	9.6	10.2	10.8	11.4	12.0	12.6	13.8	13.8	14.4

規格名稱	FHL86-40T2		
配置 (Configuration)		性能參數 (Performance Parameter)	
電機(Motor)	40T2(FLT-40-176)	持續推力(Thrust)	133.3N
驅動(Drives)	持續電流2.7A/峰值電流10.5A	峰值推力(Thrust)	520N
反饋(Feedback)	磁柵: 0.5µm分辨率 光柵: 0.5µm分辨率	負載(Load)	加速度1G,駐留時間0.2S,1000mm行程, 500mm/s時,20kg,1000mm/s時,20kg
導軌(Guide)	12型 (雙導軌)	精度(Accuracy)	磁柵: 重複精度±0.0025mm 光柵: 重複精度±0.0015mm